

إيجاد المؤثر العكسي لمؤثر تكاملي في فضاء هلبيرت نواته معلومة

الدكتور أحمد رستم الوسوف*

(تاريخ الإيداع 2022 /3/9 – تاريخ النشر 2022 /4/ 25)

□ ملخص □

لقد تم في هذا العمل إيجاد المؤثر العكسي لمؤثر تكاملي نواته معلومة ومحدودة وبنيت بدلالة نواة مؤثر تكاملي آخر متناظرة وقابلة للاشتقاق ومشتقاتها قابلة للمكاملة في فضاء هلبيرت للتوابع القابلة للمكاملة تربيعياً على مجال $[0, T]$ باستخدام الشكل المثلثي لمؤثر تكاملي (في الحالة المستمرة) طيفه متجمع في الصفر. الكلمات المفتاحية: المؤثر التكاملي، المؤثر العكسي، فضاء هلبيرت، الشكل المثلثي لمؤثر.

*استاذ مساعد في قسم الاحصاء الرياضي – كلية العلوم – جامعة تشرين - اللاذقية – سوريا.

البريد الالكتروني: ahmad58alwasouf@gmail.com

Finding the inverse operator of integral operator in Hilbert space of a known kernel

Dr. Ahmad Rostom Alwassouf*

(Received 9/3/2022. Accepted 25/4/2022)

□ ABSTRACT □

In this research, the inverse operator was found for an integral operator which kernel is known and limited and built based on the kernel of another integral operator and symmetrical and derivable and its derivatives are integrable in Hilbert space of the quadratic integrable functions on range $[0, T]$ using the triangular shape of the integral operator (in continues state) and its spectrum is gathered in Zero].

Key words: Integral operator, inverse operator, Hilbert space, triangular shape of an operator.

* Assistant Professor in Department of Mathematical Statistics, Science Faculty, Tishreen University, Lattakia, Syria.

Email: Dr.ahmadalwasouf@gmail.com

مقدمة :

أن المسألة المباشرة هي تلك المسألة التي تحدد النتائج انطلاقاً من الأسباب ، أما المسألة العكسية (inverse problems) هي المسألة التي تحدد الأسباب انطلاقاً من النتائج ، إذ أن لتلك النظرية تطبيقات في شتى العلوم، فمنها الرياضيات التطبيقية [1,2,7,8] والعلوم الطبيعية والتكنولوجية و الفيزياء والجيوفيزياء وفي المجال الطبي (فمن الصورة والتحليل الطبية يحدد الطبيب اسباب المرض) ، ووجود ووحداية الحل هو الهدف الأساسي في تلك المسألة ، فقد لا تكون المسألة قابلة للحل أو لها عدة حلول أو حل وحيد، وهذا معلوم كثيراً في المسائل الأكثر بساطة وهو وجود ووحداية الحل لأسرة من المعادلات الجبرية $Y=AX$ ، فالحل يتعلق في وجود أو عدم وجود A^{-1} ، وكذلك شرط التباين هو شرط لازم لوجود التابع العكسي للتابع ، وكذلك الأزومترية شرط أساسي لوجود المؤثر العكسي L^{-1} للمؤثر L .

منهجية البحث:

يعتمد البحث بصورة أساسية على المنهج الوصفي والتحليلي ، وعلى مفهوم المؤثر العكسي لمؤثر تكاملي، والشكل المثالي لمؤثر تكاملي طيفه متجمع في الصفر، ومفهوم تابع غرين و المعادلات التكاملية وعلى مسح مرجعي لبعض الكتب والأبحاث ذات الصلة.

أهمية البحث وأهدافه:

تأتي أهمية هذا البحث من الأهمية التطبيقية للمسألة العكسية (inverse problems) في شتى العلوم، فمنها الرياضيات التطبيقية والعلوم الطبيعية والتكنولوجية و الفيزياء والجيوفيزياء والفلك والتصوير الطبي، وأهمية المسألة العكسية تكمن في اننا نحدد أسباب الظواهر من نتائجها، وكثير من هذه المسائل يمكن أن نعبر عنها بمؤثر ما، ومن هذه المؤثرات صف المؤثرات التكاملية، وأهم تطبيقاتها هما عملية التصفية وعملية التنبؤ، فمن اشارة الخرج يمكن أن نحدد الاشارة المرسله.

النتائج والمناقشة:

ليكن S مؤثراً تكاملياً في فضاء هيلبرت $H = L^2_{[0,T]}$ معرفاً بالعلاقة

$$Sf(x) = \frac{d}{dx} \int_0^T K(x,t).f(t)dt$$

حيث $K(x,t) = K_0(x-t).K_1(x,t)$ تابع قابل للاشتقاق بالنسبة للمتغيرين x,t ومشتقاته قابلة للمكاملة [2]، والمسألة التي سنبحثها هي ايجاد المؤثر العكسي L^{-1} للمؤثر

$$L = \left[\frac{1}{\varphi(x)} (SA - A^*S) \frac{d}{dx} \frac{1}{\varphi(x)} \right]$$

حيث A مؤثر معرف في الفضاء $H = L^2_{[0,T]}$ بالعلاقة $Af(x) = i \int_0^x f(t)dt$ ، أي طيفه متجمع في الصفر ، و مرافقه المؤثر $A^*f(x) = -i \int_x^T f(t)dt$ [3] الذي نجده من الجداء العددي

$$(Af(x), g(x)) = (f(x), A^*g(x))$$

في ذلك الفضاء ، و لنحسب المقدار $(SA - A^* S)f(x)$ [1,2] فنجد أن :

$$SAf(x) = i \int_0^x \frac{d}{dt} \int_0^T K(t,u).f(u)du dt =$$

$$\begin{aligned}
&= i \int_0^T K(x, t) f(t) dt - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt \\
SA^* f(x) &= -i \frac{d}{dx} \int_0^T K(x, t) \int_x^T f(u) du dt = \quad \text{و} \\
&= -i \frac{d}{dx} \int_0^T K(x, t) \int_0^u f(u) du dt + i \int_0^T \int_0^u \frac{\partial}{\partial t} K(x, t) dt f(u) du \\
&= -i \int_0^T \int_0^u W(x, t) dt f(u) du + i \int_0^T K(x, u) f(u) du - i \int_0^T K(x, 0) f(u) du
\end{aligned}$$

وبالتالي يكون

$$\begin{aligned}
(SA - A^*S)f(x) &= i \int_0^T \int_0^u W(x, t) dt f(u) du + \\
&+ i \int_0^T K(x, 0) f(u) du - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt
\end{aligned}$$

لكن [3]

$$\begin{aligned}
W(x, t) &= \left(\frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial t} \right) [K_0(x-t) \cdot \int_0^T \varphi(x+\tau) \cdot \bar{\varphi}(t+\tau) d\tau] \\
&= \left(\frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial t} \right) [K_0(x-t) \cdot K_1(x, t)]
\end{aligned}$$

$$K_1(x, t) = \int_0^T \varphi(x+\tau) \cdot \bar{\varphi}(t+\tau) d\tau \quad \text{حيث}$$

$$W(x, t) = \frac{\partial K_0}{\partial x} \cdot K_1 + \frac{\partial K_1}{\partial x} \cdot K_0 + \frac{\partial K_0}{\partial t} \cdot K_1 + \frac{\partial K_1}{\partial t} \cdot K_0 \quad \text{باشتقاق العلاقة نجد}$$

$$\text{وبالتالي:} \quad \frac{\partial K_0}{\partial x} = -\frac{\partial K_0}{\partial t} \quad \text{لكن}$$

$$W(x, t) = \frac{\partial K_1}{\partial x} \cdot K_0 + \frac{\partial K_1}{\partial t} \cdot K_0 = K_0 \left[\frac{\partial K_1}{\partial x} + \frac{\partial K_1}{\partial t} \right] = K_0 \cdot W_1(x, t)$$

أي أن

$$\begin{aligned}
(SA - A^*S)f(x) &= i \int_0^T K(x, 0) f(u) du - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt + \\
&+ i \int_0^T \int_0^u K_0(x-t) \cdot W_1(x, t) dt \cdot f(u) du \\
&= i \int_0^T K(x, 0) f(u) du - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt + \\
&+ i \int_0^T \int_0^t K_0(x-u) \cdot W_1(x, u) du \cdot f(t) dt
\end{aligned}$$

نعوض $W_1(x, t)$ بقيمته $\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)$ فيكون

$$\begin{aligned}
(SA - A^*S)f(x) &= i \int_0^T K(x, 0) f(u) du - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt + \\
&+ i \varphi(x) \int_0^T \int_0^t K_0(x-u) \cdot \bar{\varphi}(u) du \cdot f(t) dt
\end{aligned}$$

ف نجد أن

$$\begin{aligned}
i \int_0^T \int_0^t K_0(x-u) \cdot \bar{\varphi}(u) du \cdot f(t) dt &= \int_0^T K_0(x-u) \cdot \bar{\varphi}(u) du \cdot \int_u^T f(t) dt = \\
&= \int_0^T K_0(x-u) \cdot h(u) du, \quad h(u) = \bar{\varphi}(u) \int_u^T f(t) dt
\end{aligned}$$

و بالتالي حصلنا على المقدار

$$\begin{aligned}
(SA - A^*S)f(x) &= i \int_0^T K(x, 0) f(u) du - i \int_0^T K(0, t) f(t) dt + \\
&+ i \varphi(x) \int_0^T K_0(x-u) \cdot h(u) du
\end{aligned}$$

$$\text{وبفرض أن} \quad L = \frac{1}{\varphi(x)} (SA - A^*S)f(x) \frac{d}{dx} \frac{1}{\bar{\varphi}(x)} \quad \text{نجد}$$

$$L h(x) = \int_0^T \frac{K(0,t)}{\varphi(x)} \cdot \left(\frac{h(t)}{\bar{\varphi}(t)}\right)' dt - i \int_0^T \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \cdot \left(\frac{h(t)}{\bar{\varphi}(t)}\right)' dt + i \int_0^T \mathbf{K}_0(x-u) \cdot h(u) du$$

ومن العلاقتين

$$\int_0^T \frac{K(0,t)}{\varphi(x)} \cdot \left(\frac{h(t)}{\bar{\varphi}(t)}\right)' dt = \int_0^T \frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} h(t) dt$$

$$\int_0^T \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \cdot \left(\frac{h(t)}{\bar{\varphi}(t)}\right)' dt = -i \frac{h(0)}{\bar{\varphi}(0)} \cdot \frac{K(x,0)}{\varphi(x)}, \quad h(T) = 0$$

يكون

$$L h(x) = i \int_0^T \frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} h(t) dt + \frac{h(0)}{\bar{\varphi}(0)} \cdot \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} + i \int_0^T \mathbf{K}_0(x-u) \cdot h(u) du,$$

$$h(0) = \int_0^T \delta(t) \cdot h(t) dt \quad \text{حيث}$$

عندئذ نجد أن

$$L h(x) = i \int_0^T \frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} h(t) dt + i \int_0^T \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \delta(t) \cdot h(t) dt + i \int_0^T \mathbf{K}_0(x-u) \cdot h(u) du,$$

$$L h(x) = i \int_0^T \left[\frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} + \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \delta(t) + \mathbf{K}_0(x-t) \right] h(t) dt$$

وهو مؤثر تكاملي نواته هي

بفرض أن $L = p + S_1$ ونوجد $(AL - LA^*)h(x)$ فيكون

$$(AL - LA^*)h(x) = (A(p + S_1) - (p + S_1)A^*)h(x) = (Ap - pA^*)h(x) + (AS_1 - S_1A^*)h(x),$$

حيث يعرف المؤثر p بالعلاقة

$$ph(x) = i \int_0^T \frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} h(t) dt + i \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \cdot \frac{h(0)}{\bar{\varphi}(0)}$$

عندئذ نجد أن

$$Aph(x) = i \int_0^T \frac{K'(0,t)}{\bar{\varphi}(t)} g(x) h(t) dt - \int_0^x \frac{K(t,0)}{\bar{\varphi}(t)} \cdot \frac{h(0)}{\bar{\varphi}(0)} dt, \quad g(x) = \int_0^x \frac{du}{\varphi(u)}$$

و

$$(pA^*)h(x) = -ip \left(\int_x^T h(t) dt \right) = \int_0^T \int_t^T \frac{K'(0,t)}{\varphi(x) \cdot \bar{\varphi}(t)} h(u) du - \int_0^T \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} h(t) dt = \int_0^T \frac{K(0,t)}{\bar{\varphi}(t)} h(t) dt - \int_0^T \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} h(t) dt + \int_0^T \int_0^t \frac{K(0,u)}{\varphi(x)(\varphi(u))^2} \bar{\varphi}(u)' h(t) dt$$

وبالتالي يكون

$$(Ap - pA^*)h(x) = \int_0^T \left[-\frac{K'(0,t)}{\bar{\varphi}(t)} g(x) + i \int_0^x \frac{K(u,0)}{\varphi(u)} \delta(t) \cdot dt + \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \cdot \frac{1}{\bar{\varphi}(0)} - \frac{K(t,0)}{\bar{\varphi}(t)} \right] h(t) dt$$

$$(AS_1 - S_1A^*)h(x) = \int_0^T [G(-t) - G(x)] h(t) dt \quad \text{و}$$

حيث G تابع غرين [4] ، و $K_0(x-t) = \frac{d}{dx} G(x-t)$ [5,6] ، فنجد

$$(AL - LA^*)h(x) = \int_0^T \left[-\frac{K'(0,t)}{\bar{\varphi}(t)} g(x) + \int_0^x \frac{K(u,0)}{\varphi(u)} \delta(t) \cdot du + \frac{K(x,0)}{\varphi(x)} \cdot \frac{1}{\bar{\varphi}(0)} - \frac{K(t,0)}{\bar{\varphi}(t)} + G(-t) - G(x) \right] h(t) dt$$

وبالتالي

$$(AL - LA^*)h(x) = \int_0^T [Q_1(t).F_1(x) + Q_2(t)F_2(x) + Q_3(t)F_3(x) + Q_4(t)F_4(x) + Q_5(t)F_5(x) + Q_6(t)F_6(x)].h(t)dt$$

$$Q_1(t) = -\frac{K'(0,t)}{\varphi(t)}, F_1(x) = g(x), Q_2(t) = \delta(t), F_2(x) = \int_0^x \frac{K(u,0)}{\varphi(u)}.du,$$

$$Q_3(t) = 1, F_3(x) = \frac{K(x,0)}{\varphi(x)}. \frac{1}{\varphi(0)}, Q_4(t) = -\frac{K(t,0)}{\varphi(t)}, F_4(x) = 1$$

$$Q_5(t) = G(-t), F_5(x) = 1, Q_6(t) = 1, F_6(x) = -G(x)$$

وهكذا برهنا وجود مؤثر عكسي للمؤثر L الذي نرسم له بالرمز R و الذي يمكن ايجاده على النحو التالي:

بفرض أن $g(x) = Rh(x)$ ونحسب التابع $(RA - A^*R)g(x)$:

$$(RA - A^*R)g(x) = R(A - LA^*)g(x) = R(AL - LA^*)Rg(x) =$$

$$R[\int_0^T (Rg)(t) [\frac{K'(0,t)}{\varphi(t)} g(x) + \int_0^x \frac{K(u,0)}{\varphi(u)} \delta(t).du + \frac{K(x,0)}{\varphi(x)}. \frac{1}{\varphi(0)} -$$

$$-\frac{K(t,0)}{\varphi(t)} + G(-t) - G(x)]dt = R\int_0^T [(Rg)(t)[Q_1(t).F_1(x) + Q_2(t)F_2(x) +$$

$$Q_3(t)F_3(x) + Q_4(t)F_4(x) + Q_5(t)F_5(x) + Q_6(t)F_6(x)].dt =$$

$$= \int_0^T (Rg)(t)[Q_1(t).RF_1(x) + Q_2(t).RF_2(x) + Q_3(t).RF_3(x) +$$

$$Q_4(t).RF_4(x) + +Q_5(t).RF_5(x) + Q_6(t).RF_6(x)].dt =$$

$$= \int_0^T g(t)[R^*Q_1(t).RF_1(x) + R^*Q_2(t).RF_2(x) + R^*Q_3(t).RF_3(x) + R^*Q_4(t).RF_4(x)$$

$$+ R^*Q_5(t).RF_5(x) + R^*Q_6(t).RF_6(x)].dt$$

$$= \int_0^T g(t)[\overline{Q^1(t)}.F^1(x) + \overline{Q^2(t)}.F^2(x) + \overline{Q^3(t)}.F^3(x) + \overline{Q^4(t)}.F^4(x) +$$

$$\overline{Q^5(t)}.F^5(x) + \overline{Q^6(t)}.F^6(x)]dt$$

$$F^{(i)}(x) = RF_i(x), \overline{Q^{(i)}}(t) = R^*Q_i(t) \quad \text{حيث}$$

و $i=1,2,\dots,6$ ، وهكذا نجد أن:

$$[RA - A^*R]h(x) = \int_0^T h(t), Q(x,t)dt$$

$$Q(x,t) = \sum_{i=1}^6 \overline{Q^{(i)}}(t)F^{(i)}(x) \quad \text{حيث}$$

$$R h(x) = \frac{d}{dx} \int_0^T h(t) \frac{\partial}{\partial t} \phi(x,t) dt \quad \text{وبالتالي يكون}$$

حيث

$$\phi(x,t) = \frac{1}{2} \int_{x+t}^{2T-(x-t)} Q\left(\frac{u+x-t}{2}, \frac{u-x+t}{2}\right) du$$

مما سبق يمكن أن نصيغ المبرهنة الآتية:

مبرهنة: ليكن S مؤثراً تكاملياً في فضاء هلبيرت $H = L^2_{[0,T]}$ معرفاً بالعلاقة

$$Sf(x) = \frac{d}{dx} \int_0^T K(x,t).f(t)dt$$

حيث $K(x,t) = K_0(x-t). \int_0^T \varphi(x+\tau). \bar{\varphi}(t+\tau)d\tau = K_0(x-t). K_1(x,t)$ تابع قابل

للاشتقاق بالنسبة للمتغيرين x,t ومشتقاته قابلة للمكاملة ، وليكن A مؤثر معرف في الفضاء $H = L^2_{[0,T]}$ بالعلاقة

$Af(x) = i \int_0^x f(t)dt$ طيفه متجمع في الصفر ، والذي مرافقه $A^*f(x) = -i \int_x^T f(t)dt$ ، ولنعرف

المؤثر $L = \frac{1}{\varphi(x)} (SA - A^*S)f(x) \frac{d}{dx} \frac{1}{\bar{\varphi}(x)}$ على الفضاء $L^2_{[0,T]}$ وليكن $R = L^{-1}$ المؤثر العكسي

للمؤثر L ، فإذا حقق المؤثر R العلاقة : $(RA - A^*R) = Q$ حيث Q مؤثر محدود معرف على الفضاء H

بالعلاقة $Qf(x) = \frac{d}{dx} \int_0^T Q(x,t).f(t)dt$ حيث $Q(x,t) = \sum_{i=1}^6 \overline{Q^{(i)}}(t)F^{(i)}(x)$

و

$$F^{(i)}(x) = RF_i(x), \overline{Q^{(i)}}(t) = R^*Q_i(t) \quad , \quad i=1,2,\dots,6$$

ف نجد أن:

$$Rh(x) = \frac{d}{dx} \int_0^T h(t) \frac{\partial}{\partial t} \phi(x,t)dt$$

$$\phi(x,t) = \frac{1}{2} \int_{x+t}^{2T-(x-t)} Q\left(\frac{u+x-t}{2}, \frac{u-x+t}{2}\right) du \quad \text{حيث}$$

النتائج:

١. نستنتج أهمية استخدام طريقة نرسيان بمعالجة المسألة العكسية لكثير من المؤثرات التكاملية

في فضاء هلبيرت .

٢. نستنتج أهمية شكل النواة وخواصها للمؤثر التكاملي في الحصول على المؤثر العكسي لذلك المؤثر .

٣. يمكن بناء مؤثرات جديدة من المؤثر التكاملي لوصف ظاهرة ما ، وتكون المسألة العكسية لها ذات

أهمية كبيرة في التطبيقات العملية .

التوصيات

١. نوصي باستخدام المنظومات المفتوحة بإيجاد المؤثر العكسي .

٢. نوصي بإجراء ابحاث من أجل أشكال أخرى للنواة $K(x,t)$.

المراجع

- 1- Нрсесян М., *нахождение обратного оператора для интегральной оператора с использованием треугольного модели интегрального оператора со спектром, сосредоточенным в нуле*, Акад.Азарбежа. СССР;1976.
- 2- Zolotariov V. *LA factorisation des fonctions operaterurs de transmission et LA method de la construction d' operateuts nversibles* .
- 3- Dans $L^2_{(0,l)}$, Université' Pierre et Marie Curie D' ANALYSES (L.A.189) our 55-65 -5e 'me etage 4,place Jussieu 75230 Paris center national de Cedex 05 ,1982.
- 4- LIVSIC M. S. , IANCEWICH A. A. *Theory of operator colligation in Hilbert Space* , J. Wiley N.Y, 1979 .
- 5- WIJEWARDENA, K ;GAMALATH, L. *Introduction to green functions in physics* , Alpha Science ,2019.
- 6- Ахеиезер Г. ,Глзман И.М.,*Теория линейных операторов в гильбертовом пространстве ;»Наука»* 1982 .
- 7- Корен Г. ,курен Т. ;*справочник по математике издание пятое москква «Наука»* 1984 .
- 8- Alessandro Mishelangeli, Noe Anjelo Carlosa ;*Linear operator, the possibility to solve the inverse problem by Krylov solvability*;arXiv,2021.
- 9- Boichuk A.A., Samoilenko A.M.; "2. *Generalized inverse operator in Banach spaces*" *Generalized inverse operators and Fredholme Boundary-value*; Berlin Boston :De Gruyter,2012,pp.29-46 .